

IRB 910SC SCARA

L'IRB 910SC (SCARA) est un robot rapide, rentable et ultra précis, de par son appartenance à la famille ABB.



Avec son robot SCARA (Selective Compliance Articulated Robot Arm), IRB 910SC, ABB propose un robot à simple bras capable de travailler dans des environnements confinés.

Le robot SCARA d'ABB est parfaitement adapté à l'assemblage de petites pièces, à la manutention des matériaux et à l'inspection des pièces.

Versions

Avec une charge nominale de 3 kg et maximale de 6 kg, l'IRB 910SC est disponible en trois configurations (IRB 910SC-3/0.45, IRB 910SC-3/0.55m et IRB 910SC-3/0.65). Ces trois versions présentent un design modulaire, avec différentes longueurs de bras de liaison et des rayons d'action de 450 mm, 550 mm et 650 mm.

Chaque membre de notre famille SCARA peut être monté sur une table et présente un indice de protection IP54 pour une protection optimale contre les poussières et les liquides. Une version salle blanche ISO-5 est en cours de développement.

Applications

La famille SCARA d'ABB est conçue pour une grande diversité d'applications générales telles que l'encaissage, le placement de composants, le chargement/déchargement de machines, l'assemblage, la palettisation et la dépalettisation.

Ces applications nécessitent des mouvements point à point rapides et répétables.

Notre famille de robots SCARA est idéale pour les clients nécessitant des temps de cycle rapides, une haute précision et une grande fiabilité pour leurs applications d'assemblage de petites pièces, d'automatisation de laboratoire et de préparation de médicaments.

Caractéristiques

- Une version salle blanche ISO-5 est en cours de développement
- Protection IP54
- Montage possible sur table
- Facilité d'intégration
- Interfaces client
- Design modulaire

Avantages pour le client

- Temps de cycle courts grâce à une vitesse élevée
- Haute précision grâce à une excellente précision des mouvements
- Excellente fiabilité grâce à des composants éprouvés

Caractéristiques techniques

Version robot	Rayon d'action	Capacité de charge	Capacité de charge sur le bras
IRB 910SC-3/0.45	450 mm	Nominale : 3 kg ; Maxi. : 6 kg	Incluse dans la capacité de charge maxi.
IRB 910SC-3/0.55	550 mm	Nominale : 3 kg ; Maxi. : 6 kg	Incluse dans la capacité de charge maxi.
IRB 910SC-3/0.65	650 mm	Nominale : 3 kg ; Maxi. : 6 kg	Incluse dans la capacité de charge maxi.

Caractéristiques

Signaux intégrés	10 sur le poignet
Air comprimé intégré	4 conduits d'air sur le poignet (5 bars)
Montage du robot	Sur table
Degré de protection	IP30
Armoire de commande	IRC5 Compacte
Longueur du bras	450 mm ; 550 mm ; 650 mm
Diamètre de l'arbre ø (mm)	20 mm

Mouvement

	IRB 910SC-3/0.45		IRB 910SC-3/0.55		IRB 910SC-3/0.65	
	Enveloppe de travail	Vitesse maxi.	Enveloppe de travail	Vitesse maxi.	Enveloppe de travail	Vitesse maxi.
Rotation axe 1	±140°	415°/s	±140°	415°/s	±140°	415°/s
Rotation axe 2	±150°	659°/s	±150°	659°/s	±150°	659°/s
Mouvement ascendant/ descendant axe 3	180 mm	1,02 m/s	180 mm	1,02 m/s	180 mm	1,02 m/s
Rotation axe 4	±400°	2400°/s	±400°	2400°/s	±400°	2400°/s

Performances

	IRB 910SC -3/0,45	IRB 910SC -3/0,55	IRB 910SC -3/0,65
Cycle de picking 1 kg	0,380 s	0,370 s	0,385 s
Vitesse maximum CDO	6,2 m/s	6,9 m/s	7,6 m/s
Accélération maximum CDO	65 m/s ²	60 m/s ²	55 m/s ²
Temps d'accélération 0-1m/s	0,04 s	0,05 s	0,06 s
Force d'appui axe 3 (course Z)	250 N	250 N	250 N
Vitesse maximum			
Axe 1+ Axe 2	6,13 m/s	6,86 m/s	7,58 m/s
Axe 3	1,02 m/s	1,02 m/s	1,02 m/s
Axe 4	2400°/s	2400°/s	2400°/s
Répétabilité (Rp)			
Axe 1 + Axe 2	±0,015 mm	±0,015 mm	±0,015 mm
Axe 3	±0,01 mm	±0,01 mm	±0,01 mm
Axe 4	±0,005°	±0,005°	±0,005°

Raccordements électriques

	IRB 910SC -3/0,45	IRB 910SC -3/0,55	IRB 910SC -3/0,65
Tension	200-600 V,	200-600 V,	200-600 V,
d'alimentation	50/60 Hz	50/60 Hz	50/60 Hz
Puissance nominale transformateur	3,0 kVA	3,0 kVA	3,0 kVA
Consommation électrique	220 W	220 W	220 W

Caractéristiques physiques

	IRB 910SC -3/0,45	IRB 910SC -3/0,55	IRB 910SC -3/0,65
Encombrement	160 mm x 160 mm	160 mm x 160 mm	160 mm x 160 mm
Poids	24,5 kg	25 kg	25,5 kg

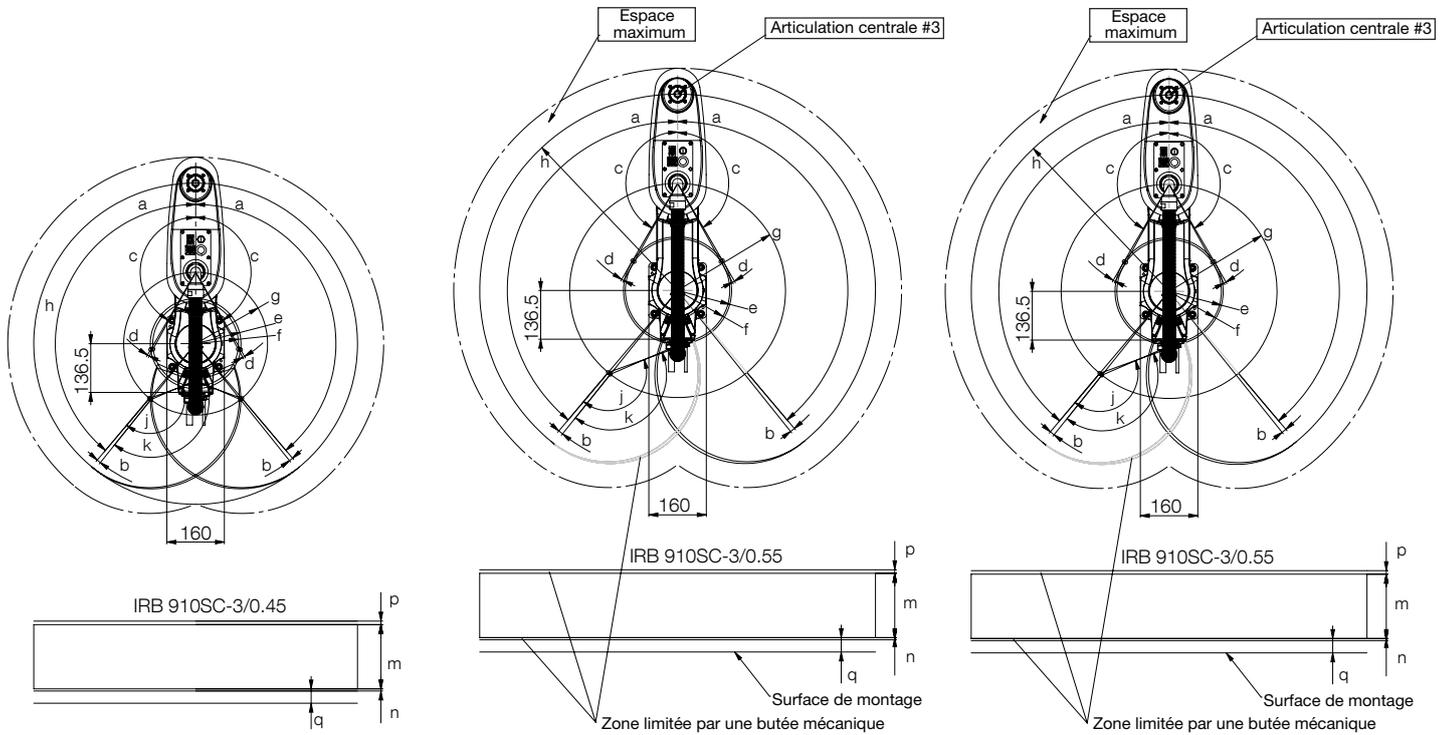


Diagramme de charge IRB 910SC - 3 / 0.45

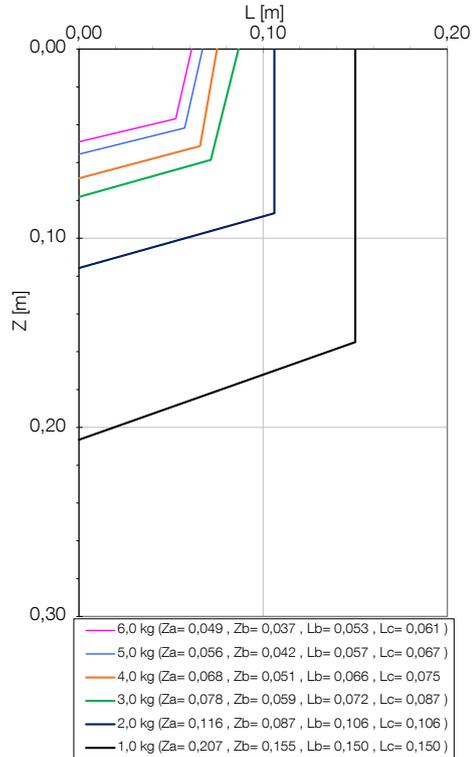


Diagramme de charge IRB 910SC - 3 / 0.55

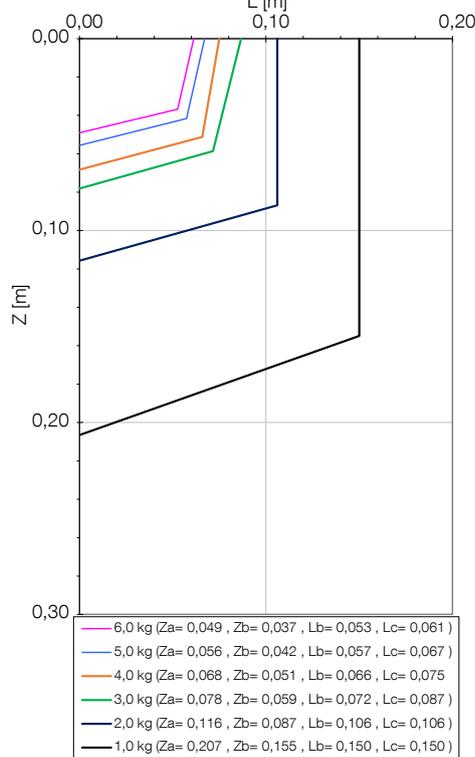
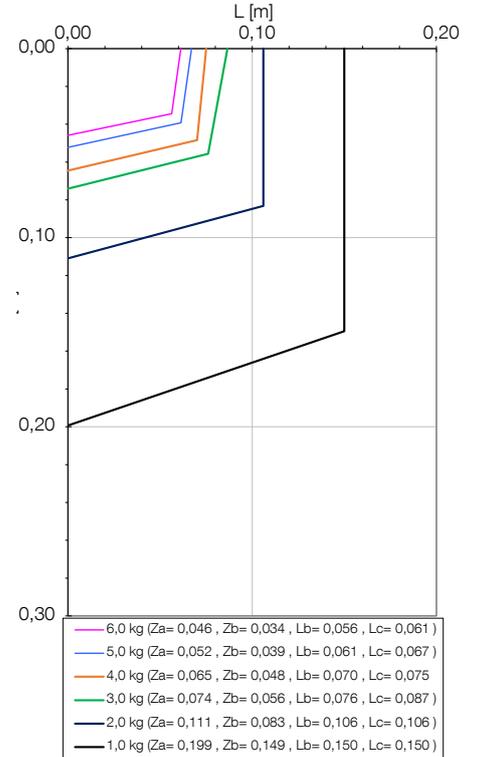


Diagramme de charge IRB 910SC - 3 / 0.65



Pour en savoir plus, contactez :

ABB France
Division Discrete Automation & Motion
Activité Robotique

7, boulevard d'Osny - CS 88570 Cergy
F-95892 Cergy Pontoise Cedex - France

Contact Center : +33 (0)1 34 40 24 40



www.abb.fr/robots

Copyright© 2016 ABB
Tous droits de modifications sans préavis.

N.B. :

Les valeurs figurant dans le présent document sont provisoires et sujettes à modification.

Nous nous réservons le droit d'apporter des modifications techniques au produit et aux informations figurant dans le présent document sans préavis. Les conditions qui prévalent sont celles convenues au moment de la commande. ABB ne saurait accepter aucune responsabilité pour toute erreur ou omission susceptible de figurer dans le présent document. Nous nous réservons tous les droits relatifs à ce document ainsi qu'aux informations qu'il contient. Toute reproduction, divulgation à des tiers ou utilisation de son contenu, en tout ou partie, sont interdites sans l'autorisation écrite préalable d'ABB.